

Chevallier Marius

Mots clé : coopératives, Castoriadis, autonomie, efficacité, intercoopération

Discipline

économie

Coordonnées

marius.chev@gmail.com

Etablissement

Cerises www.univ-tlse2.fr/cerises
Dpt économie gestion Université Mirail
5 allée Machado
31058 Toulouse Cedex 9

Laboratoire de rattachement

Lereps, Université Toulouse, appliphp.univ-tlse1.fr/LEREPS/spip

Activités de recherche liées à l'ESS

Recherches, missions de conseils et évaluation avec Cerises (logement, culture, développement local)
Doctorat sur efficacité, autonomie et intercoopération dans les coopératives

Terrain

base de données Enquête Emploi
coopératives du bâtiment Vendée
fonds de mutualisation spectacle vivant

Liste des publications

Existe-t-il une solution coopérativiste ? Une approche castoriadisienne : innovations coopératives et émancipation sociale, in La dimension politique de l'ESS, sous la direction de Eric Dacheux et Daniel Goujon, à paraître aux éditions M.Houdiard
The cooperatives' sources of efficiency, soumis à publication

Rapports

Xabier Itcaina (coord.), Marius Chevallier, Annie Gouzien, Nadine Souchard, Les territoires de l'économie sociale et solidaire : vers une comparaison interrégionale européenne, rapport dans le cadre du programme de recherche de la délégation Interministérielle à l'Innovation, à l'expérimentation sociale et à l'économie sociale, Bordeaux, SPIRIT/Sciences PO Bordeaux, 2007

Considérez-vous le thème de l'ESS comme un thème central (ou bien secondaire) de vos activités de recherche?

central

Activités d'enseignement liées à l'ESS

La recherche en économie sociale: les principaux courants

Interventions Master d'économie sociale Université Toulouse Le Mirail

Accompagnement mémoires et gestion du centre de documentation de Cerises

From:

<https://wiki.univ-rennes1.fr/recherche-ess-grand-ouest/> - Wiki-Annuaire des chercheurs en ESS

Permanent link:

<https://wiki.univ-rennes1.fr/recherche-ess-grand-ouest/doku.php?id=riuess&rev=1263913637>

Last update: **2010/01/19 16:07**

